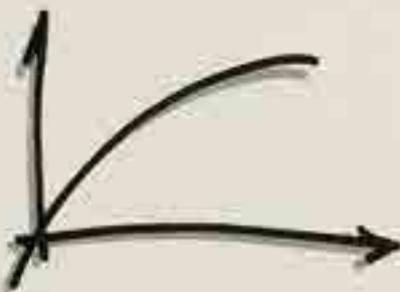


Stöcker

# Taschenbuch mathematischer Formeln und moderner Verfahren



Mit CD-ROM  
**DeskTop Mathematik**

Verlag  
Hans  
Deutsch



Funktion  $f(x)$ , Ableitung  $f'(x) = \frac{df(x)}{dx}$  und Stammfunktion  $\int f(x) dx := F(x) + C$

$f(x)$	$f'(x)$	$F(x)$	$f(x)$	$f'(x)$	$F(x)$
0	0	$x^0$	$x^n$	$n x^{n-1}$	$\frac{x^n}{n+1} + C$
$x$	1	$\frac{x^1}{1+1}$	$\frac{x^{n+1}}{n+1}$	$\frac{1}{n+1}$	$\frac{x^{n+1}}{n+1} + C$
$x^{-1}$	$x^{-2} = \frac{1}{x^2}$	$\frac{x^{-1}}{-1+1}$	$\frac{1}{(n+1)x^{n+1}}$	$\frac{1}{(n+1)x^{n+1}}$	$\frac{1}{(n+1)x^{n+1}} + C$
$\frac{1}{x}$	$-x^{-2}$	$\ln x $	$\ln x $	$\frac{1}{x}$	$\ln x  + C$
$\sin(x)$	$\cos(x)$	$-\cos(x)$	$\sin(x)$	$\cos(x)$	$\sin(x) + C$
$\cos(x)$	$-\sin(x)$	$\sin(x)$	$-\cos(x)$	$-\sin(x)$	$-\cos(x) + C$
$\tan(x)$	$\sec^2(x)$	$\ln \sec(x) $	$\ln \sec(x)  - \ln \cos(x) $	$\sec^2(x)$	$\ln \sec(x)  - \ln \cos(x)  + C$
$\sec(x)$	$\sec(x)\tan(x)$	$\ln \sec(x) $	$\ln \sec(x)  - \ln \cos(x) $	$\sec(x)\tan(x)$	$\ln \sec(x)  - \ln \cos(x)  + C$
$\cot(x)$	$-\csc^2(x)$	$-\ln \csc(x) $	$\ln \csc(x)  - \ln \sin(x) $	$-\csc^2(x)$	$\ln \csc(x)  - \ln \sin(x)  + C$
$\csc(x)$	$-\csc(x)\cot(x)$	$-\ln \csc(x) $	$\ln \csc(x)  - \ln \sin(x) $	$-\csc(x)\cot(x)$	$\ln \csc(x)  - \ln \sin(x)  + C$
$\text{arctan}(x)$	$\frac{1}{1+x^2}$	$\text{arctan}(x)$	$\text{arctan}(x) + \frac{1}{2}\ln(1+x^2)$	$\frac{1}{1+x^2}$	$\text{arctan}(x) + \frac{1}{2}\ln(1+x^2) + C$
$\text{arccot}(x)$	$-\frac{1}{1+x^2}$	$-\text{arctan}(x)$	$\text{arccot}(x) - \frac{1}{2}\ln(1+x^2)$	$-\frac{1}{1+x^2}$	$\text{arccot}(x) - \frac{1}{2}\ln(1+x^2) + C$
$\text{arcsec}(x)$	$\frac{1}{ x \sqrt{x^2-1}}$	$\text{arcsec}(x)$	$\text{arcsec}(x) + \frac{1}{2}\ln(\frac{ x +\sqrt{x^2-1}}{2})$	$\frac{1}{ x \sqrt{x^2-1}}$	$\text{arcsec}(x) + \frac{1}{2}\ln(\frac{ x +\sqrt{x^2-1}}{2}) + C$
$\text{arccsc}(x)$	$-\frac{1}{ x \sqrt{x^2-1}}$	$-\text{arcsec}(x)$	$\text{arccsc}(x) - \frac{1}{2}\ln(\frac{ x +\sqrt{x^2-1}}{2})$	$-\frac{1}{ x \sqrt{x^2-1}}$	$\text{arccsc}(x) - \frac{1}{2}\ln(\frac{ x +\sqrt{x^2-1}}{2}) + C$
$\text{arcsinh}(x)$	$\frac{1}{\sqrt{1+x^2}}$	$\text{arcsinh}(x)$	$\text{arcsinh}(x) + \frac{1}{2}\ln(1+x^2)$	$\frac{1}{\sqrt{1+x^2}}$	$\text{arcsinh}(x) + \frac{1}{2}\ln(1+x^2) + C$
$\text{arccosh}(x)$	$\frac{1}{\sqrt{x^2-1}}$	$\text{arccosh}(x)$	$\text{arccosh}(x) - \frac{1}{2}\ln(1+x^2)$	$\frac{1}{\sqrt{x^2-1}}$	$\text{arccosh}(x) - \frac{1}{2}\ln(1+x^2) + C$
$\text{arctanh}(x)$	$\frac{1}{1-x^2}$	$\text{arctanh}(x)$	$\text{arctanh}(x) + \frac{1}{2}\ln(\frac{1+x}{1-x})$	$\frac{1}{1-x^2}$	$\text{arctanh}(x) + \frac{1}{2}\ln(\frac{1+x}{1-x}) + C$
$\text{arccoth}(x)$	$-\frac{1}{1-x^2}$	$-\text{arctanh}(x)$	$\text{arccoth}(x) - \frac{1}{2}\ln(\frac{1+x}{1-x})$	$-\frac{1}{1-x^2}$	$\text{arccoth}(x) - \frac{1}{2}\ln(\frac{1+x}{1-x}) + C$

### Differenzierungs- und Integrierungssätze:

X-Satz	$f = \frac{d}{dx} F(x)$	Kettenregel	$\int f dx = \int F(x) dx$
Anteil	$\frac{d}{dx} (\int f(x) dx) = f(x)$	Kettenregel	$\int f(g(x)) \cdot g'(x) dx = \int f(u) du$
Kettenregel	$(f \circ g)' = f' \circ g$	Kettenregel	$\int u \cdot g'(x) dx = \int u \cdot g'(x) dx = \int u du$
Summe	$(f+g)' = f'+g'$	Integration	$\int (f+g)(x) dx = \int f(x) dx + \int g(x) dx$
Produkt	$(fg)' = f'g + fg' + f'g'$	Integration (Integration)	$\int f'(x) \cdot g(x) dx = f(x) \cdot g(x) - \int f(x) \cdot g'(x) dx$
Kettenregel	$(f(g(x)))' = \frac{df}{dg} \cdot g'(x)$	Integration	$\int f(g(x)) \cdot g'(x) dx = \int f(u) du$
Logarithmus Diff. $y_1, y_2 > 0$	$(y_1 y_2)^x = y_1^x y_2^x$	Integration (Integration)	$\int f(g(x)) \cdot g'(x) dx = \int f(u) du$

### Weitere Regeln:

Quotient	$\left(\frac{u}{v}\right)' = \frac{u'v - uv'}{v^2}$	Intervall	$\int f(x) dx + \int g(x) dx = \int (f(x) + g(x)) dx$
Umkehrfkt.	$(f^{-1})'(x) = \frac{1}{f'(f^{-1}(x))}$	Integration $x = u$	$\int f(x) dx = \int f(u) du$
Spiegelung	$(f(-x))' = f'(-x) \cdot (-1) = -f'(-x)$	Vertauschung	$\int f(x) dx = -\int -f(x) dx$
Set-Katz	$\int f(g(x)) \cdot g'(x) dx = \int f(g(u)) \cdot g'(u) du$	Integration $u = -x$	$\int f(x) dx = \int f(-x) dx$

1	Zahlenrechnen (Arithmetik und Numerik)	1
2	Gleichungen und Ungleichungen (Algebra)	34
3	Geometrie und Trigonometrie der Ebene	54
4	Geometrie des Raumes	84
5	Funktionen	102
6	Vektorrechnung	291
7	Koordinatensysteme	307
8	Analytische Geometrie	331
9	Matrizen, Determinanten und lineare Gleichungssysteme	358
10	Boolesche Algebra – Anwendung in der Schaltalgebra	413
11	Graphen und Algorithmen	428
12	Differentialrechnung	436
13	Differentialgeometrie	451
14	Unendliche Reihen	462
15	Integralrechnung	475
16	Vektoranalysis	509
17	Komplexe Variablen und Funktionen	526
18	Differentialgleichungen	552
19	Fourier-Transformation	588
20	Laplace- und z-Transformation	624
21	Wahrscheinlichkeitsrechnung und mathematische Statistik	656
22	Fuzzy-Logik	719
23	Neuronale Netze	740
24	Nutzung von Computern	751
25	Integraltafeln	816
26	Sachwortverzeichnis	850

**Taschenbuch  
mathematischer Formeln  
und moderner Verfahren**

# **Taschenbuch mathematischer Formeln und moderner Verfahren**

Herausgegeben von  
Prof. Dr. Horst Stöcker

Nachdruck der 4., korrigierten Auflage

## **Professor Dr. Horst Stöcker**

Judith M. Eisenberg Professor Laureatus an der Johann Wolfgang Goethe-Universität Frankfurt am Main,

Direktor und Senior Fellow des FIAS (Frankfurt Institute for Advanced Studies),

Geschäftsführer der FIGSS (Frankfurt International Graduate School of Sciences)

Seit August 2007 Wissenschaftlicher Geschäftsführer der GSI (Gesellschaft für Schwerionenforschung).

## *Bibliografische Information der Deutschen Nationalbibliothek*

Die Deutsche Nationalbibliothek verzeichnet diese Publikation in der Deutschen Nationalbibliografie; detaillierte bibliografische Daten sind im Internet (http://www.dnb.de) abrufbar.

**ISBN 978-3-8171-1811-3 (Buch)**

**ISBN 978-3-8171-1812-0 (Buch mit CD-ROM)**

Dieses Werk ist urheberrechtlich geschützt.

Alle Rechte, auch die der Übersetzung, des Nachdrucks und der Vervielfältigung des Buches – oder von Teilen davon – sind vorbehalten. Kein Teil des Werkes darf ohne schriftliche Genehmigung des Verlages in irgendeiner Form (Fotokopie, Mikrokopie oder anderes Verfahren), auch nicht für Zwecke der Universitätsausbildung, reproduziert oder unter Verwendung elektronischer Systeme verarbeitet werden. Zuwiderhandlungen unterliegen den Strafbestimmungen des Urheberrechtsgesetzes.

Der Inhalt des Werkes wurde sorgfältig erarbeitet. Dennoch übernehmen Autoren, Herausgeber und Verlag auf die Risiken des Ausgaben, Missverständnisse und Ratschlägen sowie für eventuelle Druckfehler keine Haftung.

Neubearbeitung der 4. Auflage (erweiterte Auflage 1999, 2003, 2007)

© Wissenschaftlicher Verlag Hayn, Deutscher Geist, Frankfurt am Main, 2007

Satz: Satzwerkstatt Dr. Neudek, Brunn-Ettelsdorf [www.satzwerkstatt.de](http://www.satzwerkstatt.de)

Druck Thomas & Riedel, Leck

Printed in Germany

## Koautoren (nach den von Ihnen bearbeiteten Kapiteln)

### Gesamtübersicht für die 4. Auflage

Prof. Dr.-Ing. Holger Lutz, FH Gießen-Friedberg

Prof. Dr.-Ing. Dipl.-Stat. Monika Lutz, FH Gießen-Friedberg

Dipl.-Phys. Jerry Komopka, Uni Frankfurt, (1 & 2) mit

Dr.-Ing. Ulrich Zetsche, Mercedes-Benz AG, Stuttgart

Prof. Dr. Helmut Kathrein, Uni Hohenheim

Dr. André Jähns, Uni Frankfurt, (3 & 4) mit

Priv.-Doz. Dr. Hans Rabovsky, Uni Kassel/Lancaster

Dipl.-Phys. Norbert Hesch, Dresden

Prof. Dr. Steffen Baumgärtel, FHTW Berlin

Dr. Christoph Hartmack, Ecole de Mines und Hochschule Nantes, (5 & 16) mit

Dipl.-Phys. Steffen Haas, Uni Frankfurt

Prof. Dr.-Ing. Rainer Freydrich, FH Rheinland-Pfalz, Abt. Kassierkunst

Dr. Jürgen Schaffner, Niels Bohr Institut, Kopenhagen, (6-8 & 12-15) mit

Dr. Mario Vidovici, Uni Frankfurt

Prof. Dr.-Ing. Horst Lutz, FH Gießen-Friedberg

Prof. Dr.-Ing. Dipl.-Math. Monika Lutz, FH Gießen-Friedberg

Prof. Dr. Horst Stocker, Uni Frankfurt, (9) mit

Dr. Christian Hinrichs, TU Dresden

Dipl.-Ing. Holmut Körz, Messer AG, Oberndorf

Dr. Klaus Rumrich, Uni Frankfurt, (10 & 24) mit

Dipl.-Ingenieur Ingo Rönnau, Uni Frankfurt

Prof. Dr. Winfried Richter, Uni Oldenburg

Prof. Dr. Siegfried Fischer, Dresden, (11 & 21) mit

Dr. Raffaele Mattiello, Uni Frankfurt

Prof. Dr. Georg Gerlach, FH Rheinland-Pfalz, Abt. Kassierkunst

Dr. Dirk Rischke, Columbia University, New York, (17) mit

Prof. Dr. Rudolf Páka, JHU Franklin

Dr. Thomas Schönfeld, Uni Frankfurt, (18) mit

Prof. Dr. Wilhelm Werner, FH Heilbronn, Ausbildungskommission

Dr. Volker Blum, Schermann & Partner, Köln, (19 & 20) mit

Dipl.-Phys. Christoph Best, Uni Frankfurt

Phys. Techn. Ass. Arnold Stahl, NTZ Jena

Prof. Dr.-Ing. Wolfgang Weiland, FH Leuna-Merseburg

Prof. Dr. Adolf Graniel, Uni Oldenburg, (22)

Dipl.-Phys. Arnd Bischoff, Uni Frankfurt, (23) mit

Prof. Dr. Bernd Schmittmann, Siemens AG

Dipl.-Phys. Markus Hofmann, Uni Frankfurt, (24) mit

Dipl.-Phys. Christian Spiegel, Uni Frankfurt

Prof. Dr. Günter Ebert, Dresden

Dipl.-Phys. Lukas Winckelmann, Uni Frankfurt, (25) mit

Prof. Dipl.-Ing. Jürgen Wenzel, FH der Technik Dresden

Mit-Besitzungen von:

- Dipl. Phys. Thomas Achermann, PTZ, Telkoms, Darmstadt.  
Prof. Dr. Jürgen Albrecht, Münchische Fachschule,  
Prof. Dr. Y. Baumgaertel, HTW des Saarlandes, Saarbrücken  
Dipl. Phys. Marcus Bleicher, Uni Frankfurt  
Prof. Dr. Gerhard Brücke, Fachhochschule Lippe  
Dipl. Ing. Gerd Brinkmann, Lippstadt  
Dr. Gerd Büssow, Adalbert-AU  
Prof. Dr. H. Carl, FH Bielefeld  
Prof. Dr. A. Dobmann, Rheinische FH Köln  
Dipl. Phys. Adreas Dummu, Uni Frankfurt  
Dipl. Phys. Ulrich Eichmann, Uni Frankfurt  
Dr. Norbert Fleischer, Moskau  
Prof. Dr. W. Glauer, FH Flensburg  
Prof. Gunter Geul, FH Karlsruhe  
Dipl. Phys. Harald Geul, Uni Frankfurt  
Prof. L. Groß, FH Hamburg  
Prof. Dr. M. Heymann, Uni Jena  
Prof. Dr. W. Heiner, FH Rostock-Wolgast  
Dipl. Informat. Jürgen Hollatz, TU München  
Dr. Kyoung Ho Kang, Uni Frankfurt  
Prof. Dr. K. Kainz, FH Rheinland-Pfalz  
Dr. Andreas von Kienz, Uni Frankfurt  
Prof. Dr. H.-J. Krotke, Humboldt-Uni Berlin  
Prof. Dr. E. Lüscher, TU Chemnitz  
Dr. R. Lüderer, TU Chemnitz  
Gernot Mergner, Hannover  
Prof. Dr. H.-D. Metz, GH Wuppertal  
Dipl. Ing. Robert Münzel, Städtebauteam, Holzbergschule Oberursel  
Dr. Hans-Georg Reusch, Uni Münster  
Dipl. Phys. Matthias Rossmann, Uni Frankfurt  
Dr. Wolfgang Schäfer, Bosch Telkom, Frankfurt  
Dr. H.-J. Schell, TU Chemnitz  
Prof. Dr. Kh. Schöller, FH Krefeld  
Dr. Jan Slobodky, JINR Dubna  
Prof. Dr. Peter Omlor, FH Flensburg  
Dr. Dirk Stöckner, Louisiana State University  
Prof. Dr. U. Wöhrl, TH Cottbus

## Was für wen?

Die Anwendung der Mathematik in den Ingenieur- und Naturwissenschaften wird heute durch die Einführung von Computerbasen in Ausbildung und Praxis wesentlich erleichtert. Ein Taschenbuch mit umfassenden Rechenmethoden und modernen Verfahren ist daher eine wertvolle Hilfe für alle Studierenden und Praktiker.

**Das Taschenbuch mathematischer Formeln und moderner Verfahren** hilft von allgemeinen Rechenmethoden bis zu speziellen Berechnungen in den Wissenschaften und in der Praxis schärfen Ingenieuren unter diesem Gesichtspunkt ein und unterstützt sie.

Das Taschenbuch verbindet:

- elementare Schulemathematik,
- Basiswissen für Abschreiber und Abiturienten, Fachoberschüler und Studinende im Grundstudium
- Aufbauwissen für fortgeschrittenen Studiengänge
- den mathematischen Bezugspunkt für Ingenieure und Wissenschaftler leicht

## Wozu?

- komplettes Nachschlagewerk für die Beispieldaten,
- als leicht verfübares Informationswerk für Klassiker und Prüflinge,
- einheitliches Hilfsmittel beim Fokussieren von Problemen auf Übungsaufgaben

## Was ist enthalten und wie wird es dargestellt?

- alle nötigen Begriffe, Formeln, Regeln und Sätze
- zahlreiche Beispiele und praktische Anwendungen
- Hinweise auf Fehlerquellen, wichtige Tipps und Querverweise
- übersichtliche und numerische Lösungsverfahren am maximalen Vierseit
- Programmsequenzen in C oder Pascal

## Struktur und Besonderheiten

Die Arbeitsweise gewinnt mit bewegten Informationen genau und leicht durch die Benutzergesteuerung die Nutzung des Taschenbuchs.

- intuitiv leichtes Bedienvergnügen,
- Großdruck und farbige Leiterdrucke für den schnellen Zugriff,
- einfaches Suchsystemverzeichnis.

## Neuerungen und Überarbeitungen in der vierten Auflage

Graphen und Bäume, Wyeletz, Fuzzy-Logik, Neuronale Netze, Biomasseökonomie sowie die Programmiersprachen PASCAL, C, C++, FORTRAN und eine Einführung in die Computerarbeiten mit MATHEMATICA und MAPLE.

## Leserkontakt

Wir möchten auch Sie als Nutzer des Taschenbuchs hören: Vorschläge und Eingaben können wir gerne erhalten.

Autoren und Verlag: Harry Deutscher

Ottensstraße 47

D-60486 Frankfurt am Main

E-Mail: [service@harrydeutscher.de](mailto:service@harrydeutscher.de)

<http://www.harrydeutscher.de>

# Inhaltsverzeichnis

1	Zahlenverben (Arithmetik und Numerik)	1
1.1	Mengen Durchläng von Mengen Mengenoperationen Gesetze der Mengenlehre Abbildung und Funktion	1
1.2	Zahlensysteme Dekonisches Zahlensystem Binäres Zahlensystem Umstellung in Rechnen Hilfs-Schemata zur Zifferumstellung	4
1.3	Nomatische Zahlen Vollständige Induktion Vektoren und Eindim. Rechnung Rechnen mit nomatischen Zahlen	8
1.4	Quelle Zahlen	11
1.5	Rationale Zahlen (gebrüche Zahlen) Brüche Rechnen mit Brüchen	11
1.6	Rechnen mit Quotienten Proportion Dreieck	12
1.7	Faktionsrechnung Prozentrechnung Zins- und Zinssatz Tiefpreisrechnung Kantorechnung Abschürzung	14
1.8	Immergleiche Zahlen	15
1.9	Rationale Zahlen	15
1.10	Komplexe Zahlen Konjuge der komplexe Zahlen	16
1.11	Rechnen mit reellen Zahlen Vermischen und Vermag Naturnummern Intervall Rundtak und Abschlusstak Rechnen mit Intervallen Klammerung Addition und Subtraktion Multiplikation Multiplikation und Division Produktregeln Potenzen und Wurzeln Exponenten und Logarithmen	19
1.12	Binomischer Satz Binomische Formeln Binomialkoeffizienten	21

Planimetrisches Dreieck	52
Hypotenuse der Formulasatzformeln	52
Einschätzung von Potenzen von Summen	53
<b>2. Gleichungen und Ungleichungen (Algebra)</b>	<b>54</b>
2.1 Grundzüge algebraische Begriffe	54
Somenkette	54
Gruppe	55
Ring	56
Körper	56
Vektorraum	56
Algebra	57
2.2 Gleichungen aus einer Unbekannten	57
Elementare Ausgewandlungsschritte	57
Übersicht der verschiedenen Gleichungstypen	58
2.3 Lineare Gleichungen	59
Gewöhnliche linearer Gleichungen	59
Lineare Gleichungen in gebrochenem Form	59
Lineare Gleichungen in einem $\mathbb{A}$ -Form	59
2.4 Quadratische Gleichungen	60
Quadratische Gleichungen in quadratischer Form	60
Quadratische Gleichungen in eingeschränkter Form	60
Kubische Gleichungen	60
2.5 Gleichungen zweiten Grades	61
Allgemeine Gleichung zweiten Grades	61
Binomische Gleichungen	62
Symmetrische Gleichungen vierten Grades	62
2.6 Gleichungen beliebigen Grades	63
Polynomgleichungen	63
2.7 Ganzrationalen Funktionen	64
2.8 Irrationale Gleichungen	64
Wurzelgleichungen	64
Potenzgleichungen	65
2.9 Trigonometrische Gleichungen	65
Exponentialgleichungen	65
Logarithmengleichungen	66
Trigonometrische (ganzrationale) Gleichungen	66
2.10 Ungleichungen mit Variablen	67
Ungleichung mit einem Brüggendarstellungen	67
Ungleichungen mit eindimensionalem Brüggendarstellungen	67
2.11 Logarithmusgleichungen	68
Antilogarithmierungen bei Logarithmen	68
Addition und Multiplikation von Logarithmen	69
2.12 Numerische Lösung von Gleichungen	69
Geometrische Lösung	69
Interationsmethode	70
Bisektionsverfahren und Regula Falsi	70
Newton-Verfahren	71
Horner'scher Verfahren	71
<b>3. Geometrie und Trigonometrie der Ebene</b>	<b>54</b>
3.1 Geometrie	54
3.2 Orientierung	55
Steckenschiebung	55

	Wirkungsabstimmung	11
	Störrechte	11
	Lfd.	11
	Positivität gegenwärtiger Absatz	11
	Positivität durch produzierten Profit	11
3.1	Winn	11
	Wertzuwachs	11
	Wertverlust	11
	Wirkung auf Preisniveau	11
3.2	Ausdrücken und Steuerauswirkungen	11
	Steuerauswirkung	11
	Steuerentlastung	11
	Mindernis	11
	Steuerfallung (Gewinne >0)	11
3.3	Direkte	11
	Kompressionsdruck	11
	Anheben von Preisen	11
	Direktdemokratie	11
	Beschränkung kompetitiver Drucks	11
	Berechnung eines beständigen Drucks	11
	Winkel- und Schieferverzerrungen im Druck	11
	Höhe	11
	Wirtschaftsmittel	11
	Haushaltsumverteilung	11
	Mittelmittelpunkt: Unkosten, Arbeits-	11
	Demokratie	11
	Vereinigung eines Sozialen Paktus	11
	Wirtschaftsbeziehungen	11
	Souverän	11
	Konsens	11
	Demokratie	11
	Haushaltsumverteilung	11
	Mittelmittelpunkt: Demokratie	11
	Souverän	11
	Gesellschaftlicher Druck	11
	Gesetzlicher Druck	11
	Rechtsmäßiger Druck	11
	Nicht des Titels	11
	Souverän Paktus	11
	Konsens	11
	Mittelmittelpunkt	11
3.4	Vereinig.	11
	Allgemeiner Vertrag	11
	Träger	11
	Pauschalregeln	11
	Ressourcen (Ress.)	11
	Rechtsdruck	11
	Qualität	11
	Technologische	11
	Temperaturverzug	11
	Wachstumstreik	11
3.5	Reparations- u. Rente (Pauschale)	11
	Allgemeine Reparationen = Eink.	11
	Ressourcen-reparative Maßnahmen (Infusions)	11

1.8	Kreisring	56
	Kreis	59
	Kreisringiger Flächen	61
	Kreisring	61
	Kreisringelring (Kreisringring)	61
	Kreisringelring	62
	Kreisringelring (Kreisringring)	62
	Ring	63
4	<b>Geometrie des Raumes</b>	64
4.1	Allgemeine Regeln	64
	Satz von Cavalieri	64
	Spurweise Regel	64
	Quadratische Regeln	64
4.2	Plätze	65
	Schrägplatte	65
	Quadratplatte	65
	Quader (Raumkubus)	65
	Würfel	66
	Schief eingeschatteter eingeschlossener Punkt	66
4.3	Pyramide	66
	Tetraeder	66
	Pyramidenquader	67
4.4	Regelmäßige Polyeder	67
	Euklidische Polyederklassen	67
	Trigoneder	67
	Würfel (Raumwürfel)	68
	Oktaeder	68
	Drecksäule	68
	Ikosaeder	68
4.5	Symmetrische Körper	69
	Polyeder, Prismen und Pyramiden	69
	Kugel	69
	Oktahedron	69
4.6	Zylinder	70
	Allgemeiner Zylinder	70
	Cylindrischer Kreiszylinder	70
	Schräggeschwungenes Kreiszylinder	70
	Zylindertafel	71
	Hohler zylindrischer Boot	71
4.7	Kugel	71
	Densitär-Kreiszylinder	71
	Grenzfall Kreiskegelquader	71
4.8	Kugel	72
	Vollkugel	72
	Hohlkugel	72
	Kugeltrichter, Kugelkonus	72
	Kugeltrichter-Kugelzyylinder, Kugel-Kugelzyylinder	73
	Kugeltrichter (Kugeltrichter)	74
	Kugeltrichter	74
4.9	Kugelpyramide	75
	Allgemeiner Kugelpyramide (Raumwürfel)	75
	Schräggeschwungener Kugelpyramide	76
	Schräggeschwungene Kugelpyramide	76

4.10	Rohstoffkörper	97
	Elliottwood	97
	Rohstoffzusammensetzung	98
	Rohstoffgeometrie	98
	Dichte (Fest)	99
	Dichte (Flüssig)	99
4.11	Fiktive Geometrie	99
	Stützenanzahl und Schwellenabstand	99
	Kontaktstypen unterschiedlicher Objekte	99
	Handwerk Dimensionen	99
	Cone Slope	100
	Koch-Kurve	100
	Kreisförmige Schiene-Rücke	100
	Spiralförmige Distanz	100
	Basis coexisting Argumentation	101
<b>5</b>	<b>Funktionen</b>	<b>102</b>
5.1	Folgen, Ringe und Funktionen	102
	Folgen von Relationen	102
	Eigenschaften von Folgen, Funktionen	103
	Funktionen	104
	Komposition von Funktionen	104
	Grenzwert und Stetigkeit	105
5.2	Kontinuitätstheorie	106
	Definitionsbereich	106
	Symmetrie	106
	Verhältnis zur Umgebung	106
	Definitionsmenge und Domänenkontinuität	107
	Naturformen	107
	Vorstellbarkeitsmaut	107
	Steigungswinkel / Steigung	107
	Kontinuität	107
	Wendepunkt	107
5.3	Maximalität der Funktionen	108
5.4	Kontinuität Funktion	109
5.5	Springfunktion	111
5.6	Diskontinuität	111
5.7	Extremwerte	112
5.8	Qualitativ verschiedene Kurvenlinien	113
5.9	Linieneigenschaften - Details	116
5.10	Quadratische Funktion - Parabel	116
5.11	Kubische Funktion	117
5.12	Polymerisationsfiktive Objekte	118
5.13	Wirkungsrichtige Grade	119
5.14	Darstellung von Potenzien und inversen Potenzien	120
	Potenzial- und Punktikulationslösung	120
	Transponierung	120
	Höherer Schwerpunkt	121
	Schwieriges Interpretationsproblem	121
	Längliche Polynome	122
	Bessere Potenzien auf Spuren	122
	Spezielle Polynome	123
5.15	Hypothese	127
5.16	Resümme mathematische Funktionen	129

5.1.7	Polymerisations- und transkriptive Reparatur	131
5.1.8	Quantitative Polymerase	138
	Polymerasekonservierung und Polymeraseauskopplung	138
	Post-Apposition	139
5.1.9	Quantitative Funktion	145
5.1.10	Wurzelmarken	149
5.2	Funktionsfaktoren des gebundenen Exposoms	151
5.2.1	Wurzeln von einzelnen Funktionen	154
	Kopplungen	155
5.2.2	Ligandenmarken	157
5.2.3	Proteinfunktionen	158
5.2.4	Exozytosefaktoren von Polymerase	161
5.2.5	Hypothetische Eros- und Komplektion	168
5.2.6	Hypothetische Tüpfel- und Konservierungsfaktoren	171
5.2.7	Sektorhypothese und Konservierung	174
5.2.8	Auslösen Hypothese und Auslösen Hypothese	174
5.2.9	Auslösen Hypothese und Auslösen Hypothese	175
5.2.10	Auslösen Hypothese und Auslösen Hypothese	176
5.2.11	Auslösen Hypothese und Auslösen Hypothese	177
5.2.12	Konservierung	177
	Desaktivierung von Sichtmarken	178
	Periodische Funktionen	178
5.2.13	Tropos und Konservier	179
5.2.14	Sektor und Konservier	180
5.2.15	Auslösen und Auslösen	181
5.2.16	Aktivieren und Aktivieren	182
5.2.17	Aktivieren und Aktivieren	183
5.2.18	Aktivieren und Aktivieren	184
5.2.19	Aktivieren und Aktivieren	185
5.2.20	Aktivieren und Aktivieren	186
5.2.21	Aktivieren und Aktivieren	187
5.2.22	Aktivieren und Aktivieren	188
5.2.23	Aktivieren und Aktivieren	189
5.2.24	Aktivieren und Aktivieren	190
5.2.25	Aktivieren und Aktivieren	191
5.2.26	Aktivieren und Aktivieren	192
5.2.27	Aktivieren und Aktivieren	193
5.2.28	Aktivieren und Aktivieren	194
5.2.29	Aktivieren und Aktivieren	195
5.2.30	Aktivieren und Aktivieren	196
5.2.31	Aktivieren und Aktivieren	197
5.2.32	Aktivieren und Aktivieren	198
5.2.33	Aktivieren und Aktivieren	199
5.2.34	Aktivieren und Aktivieren	200
5.2.35	Aktivieren und Aktivieren	201
5.2.36	Aktivieren und Aktivieren	202
5.2.37	Aktivieren und Aktivieren	203
5.2.38	Aktivieren und Aktivieren	204
5.2.39	Aktivieren und Aktivieren	205
5.2.40	Aktivieren und Aktivieren	206
5.2.41	Aktivieren und Aktivieren	207
6	<b>Vektorrechnung</b>	211
6.1	<b>Mathematik</b>	211
	Vektoren und Matrizen	211
	Spezielle Vektoren	212
	Mengenlehre eines Vektors am freien Raum	212
	Vektorräume	213
	Vektorraumstrukturen	213
	Rechengesetze	214
	Linear (Lw) Abhängigkeit von Vektoren	214
	Basis	215
6.2	<b>Winkelmaße und Winkelgrad</b>	215
	Winkelmaße	215
	Eigenschaften und Anwendung der Winkelmaße	216
	Orthogonalisierung von Vektoren	217
	Rechengesetze	218
	Anwendung der Vektorrechnung Hypothese	219
6.3	<b>Vektorprodukte zweier Vektoren</b>	221
	Eigenschaften des Vektorproduktes	221
6.4	<b>Multiplizierende von Vektoren</b>	224
	Spannfeld	224

<b>7 Koordinatensysteme</b>	<b>307</b>
7.1 Koordinatensysteme in zwei Dimensionen	307
Kartesische Koordinaten	307
Polarkoordinaten	307
Umwandlung zwischen 2-D-Koordinaten	309
7.2 2-D-Koordinatensysteme	310
Parallelerichtungsfaktor	310
Drehung (Rotation)	310
Spiegelung (Reflexion)	310
Skalierung	311
Koordinatentransformationen in zwei Dimensionen	311
Kartesische Koordinaten	311
Zeilende-Koordinaten	311
Koordinatenvektoren	312
Umwandlungen zwischen den verschiedenen Koordinatensystemen	312
7.3 Koordinatentransformationen in drei Dimensionen	313
Parallelerichtungsfaktor	313
Drehung (Rotation)	313
Skalierung in der Cartesischen Welt	314
7.4 Transformationen	314
Objektdarstellung und Objektdurchsetzung	314
Homogene Koordinaten	315
2-D-Transformierung kartesischen Koordinaten	315
2-D-Multifunktion zur bewegten Koordinaten	317
3-D-Transformierung kartesischen Koordinaten	318
3-D-Skalierung und bewegten Koordinaten	319
3-D-Rotation von Punkten mit bewegten Koordinaten	319
Positionierung eines Objekts im Raum	320
Position von Objekten mit einer beliebige Aktion im Raum	320
Position von Bewegungsabläufen	321
Spiegelungen	321
Umwandlung von Koordinatenwerten	321
Umwandlung von Koordinatenwerten	322
Rotations- und Koordinatentransformationen mit homogenen Projektionen	322
7.5 Projektionen	323
Cartesisches Projektionsprinzip	323
Perspektivprojektion	323
Zentralprojektion	323
Allgemeine Darstellung von Projektionen	324
7.6 Winkel-Viereck-Transformationen	326
<b>8 Analytische Geometrie</b>	<b>331</b>
8.1 Geraden als Kreise	331
Abstand eines Punktes	331
Teilung eines Segments	331
Fläche eines Dreiecks	331
Geschicht einer Kurve	332
8.2 Geraden	332
Gleichungssystem der Geraden	332
Homogene Normalform	332
Schwerpunkt von Geraden	334
Winkel zwischen Geraden	334
Parallelität und senkrecht auf Geraden	335

8.1	Kreis	333
	Kreisgleichungen	333
	Kreis und Gerade	336
	Kreisumfang	336
	Kreisumfangsabschnitt	336
8.2	Ellipse	336
	Gleichungsteilweise der Ellipse	337
	Hausaufgaben zu den Sätzen der Ellipse	337
	Durchmesser der Ellipse	338
	Gegenwart und Normalform der Ellipse	338
	Konstruktion der Ellipse	339
	Ellipsenflecken und Ellipsenring	340
8.3	Punkt	340
	Gleichungsteilweise des Punktes	340
	Brennweitenregelmäßigkeit des Punktes	340
	Punktkoordinaten	340
	Eigenart und Normale des Punktes	340
	Konstruktion eines Punktes	341
	Plättelflächen und Paraboloidoberfläche	341
	Parabel und Oval	341
8.4	Hypotrochoid	341
	zwei Ausgangspunkte der Hypotrochoid	342
	Schwerpunktgleichung der Hypotrochoid	343
	Eigenart und Normale der Hypotrochoid	343
	Konstruktion Hypotrochoid und Durchmesser	343
	Konstruktion zweier Hypotrochoiden	344
	Färbung einer Hypotrochoiden	344
	Hypotrochoid und Gerade	344
8.5	Allgemeine Gleichung des Kreises-Satzes	345
	Form der Kreisgleichung	345
	Hypothekenannahme	345
	Geometrische Konstruktion (Kreiszentrum)	345
	Kontinuitätsgesetz	346
	Potenzgleichung	346
8.6	Euklidische Raum	347
	Ablauf zweier Punkte	347
	Kontakt zweier Strecken	347
	Ramification eines Triebstangen	347
8.7	Geraden im Raum	347
	Parameterdarstellung einer Geraden	347
	Schnittpunkt zweier Geraden	348
	Schnittpunkt zweier sich schneidender Geraden	348
	Entfernung des Ursprungs (Längenmaß)	348
	Winkel zwischen Punkt und Geraden	349
	Winkel zweier Geraden	349
8.8	Ebenen im Raum	349
	Parameterdarstellung der Ebene	350
	Koordinatenbeschreibung der Ebene	350
	Homogene Normalform der Ebene	350
	Umformungen	350
	Abstand Punkt-Ebene	351
	Schnittpunkt Geraden-Ebene	351
	Schnittpunkt zweier sich schneidender Ebenen	351
	Entfernung Ursprung (Längenmaß)	351

	<b>Ausgewählte Themen</b>	18
	Arbeitsmarkttheorie	19
	Schulbildung und Erwerbstätigkeit	20
<b>8.1</b>	<b>Fiktivität zweiter Ordnung in Neoklassik</b>	21
	Fiktional	21
	Hypothetisch	21
	Kognitiv	21
	Paradigmatisch	22
	Zyklischer	22
<b>8.2</b>	<b>Allgemeine Fiktivität zweiter Ordnung</b>	23
	Allgemeine Gleichung	23
	Hypothetische Annahmen	24
	Gestalt eines Modells zweiter Ordnung	24
<b>9</b>	<b>Matrizen, Determinanten und lineare Gleichungssysteme</b>	254
<b>9.1</b>	<b>Matrizen</b>	255
	Zeilen- und Spaltenvektoren	255
<b>9.2</b>	<b>Spezielle Matrizen</b>	260
	Transponiert, konjugiert und adjungiert Matrizen	260
	Diagonalmatrizen	261
	Dreiecksmatrizen	261
	Basiswechselmatrizen	261
<b>9.3</b>	<b>Operationen mit Matrizen</b>	262
	Addition und Subtraktion von Matrizen	262
	Multiplikation einer Matrix mit Skalar (Faktor)	263
	Multiplikation von Vektoren; Skalarprodukt	263
	Multiplikation einer Matrix mit einem Vektor	263
	Multiplikation von Matrizen	263
	Rückwärtsgekoppelte Matrizenmultiplikation	263
	Multiplikation mit einem Diagonalmatrix	264
	Matrizenmultiplikation nach dem Fak-Schema	264
	Zusammensetzen mit Spaltenvektormultiplikation	265
<b>9.4</b>	<b>Determinante</b>	265
	Zentraleige Determinante	265
	Allgemeine Rechenregeln für Determinante	266
	Determinante von Null	267
	Dreireihige Determinante	268
	Determinante höherer (n × n) Ordnung	268
	Berechnung 4x4-reihiger Determinante	269
	Inverses und inverse Matrix	269
	Berechnung der inversen Matrix mit Determinante	269
	Rang einer Matrix	270
	Berechnung des Ranges aus Elementarmatrizen	270
<b>9.5</b>	<b>Lineare Gleichungssysteme</b>	271
	System mit zwei Gleichungen mit zwei Unbekannten	271
<b>9.6</b>	<b>Numerische Lösungsverfahren</b>	271
	Grundlegender Algorithmus für lineare Gleichungssysteme	271
	Vorwärtssubstitution	271
	Positivdefinit	271
	Rechteckmatrix	271
	L.R-Zerlegung	271
	Umkehrbarkeit von $a \times a$ -Gleichungssystemen	271
	Gauß-Jordan Verfahren für Matrizenverfahren	271
	Berechnung der inversen Matrix A	271

<b>9 Lineare Algebra</b>	<b>261</b>
9.1 Lösungen linearer Gleichungssysteme Gauß-Jordan-Normalform (GJNF)	261
Einfachheitsmaßnahmen (Einfach-Schritt)	269
Konvergenzuntersuchung für normale Verfahren	269
Stabilität und Koeffizientenmatrix	269
9.2 Tabelle der Lösungsmethoden	270
9.3 Eigenwertberechnungen	271
9.4 System von Differenzengleichungen und Lineare ODE	271
Autogleichung	271
Matrizenrechteck-Methode	275
Matrixdarstellung der linearen Abbildungen	275
Umwandlung von Differenzengleichungen in Schiefferationen	276
System linearer Differenzengleichungen mit zwei Variablen, grafische Lösung	276
Schiefferationsmethode, Schiefferationen	277
Differenz in der linearen Optimierung	278
9.5 Determinante	279
Rechenregeln für Determinanten	279
<b>10 Discrete Algebra – Anwendung in der Schaltalgebra</b>	<b>313</b>
10.1 Grundbegriffe	313
Anträge und Wahrheitstabellen	313
Äquivalenzrelationen	317
10.2 Boolesche Verknüpfungen	318
Negation, Invertierung	318
Konjunktion, und, und	319
Disjunktion, oder, oder, oder	319
Komplement	319
10.3 Boolesche Formulare	319
Wirkungsgefügen	319
Normalformen	320
Distributiver Normalform	319
Kompatitive Normalform	319
Durchdringen von Produktterms durch Normalformen	320
10.4 Karnaugh-Walsh-Diagramme	320
Zeichnen eines KV-Diagramms	320
Einsetzen einer Funktion in ein KV-Diagramm	321
Minimierung und Hülle von KV-Diagrammen	321
10.5 Minimierung nach Quine und McCluskey	321
<b>11 Graphen und Algorithmen</b>	<b>425</b>
11.1 Graphen	425
Grundbegriffe	425
Dimension von Graphen	426
Banen	427
11.2 Matrizen	428
11.3 Netzwerke	429
Flüsse in Netzwerken	429
Entfernungslängen und Euklidische Norm	429
<b>12 Differentiation</b>	<b>439</b>
12.1 Ableitung einer Funktion	439
Differenzierbar	439
Differenzierbarkeit	441
12.2 Differentialrechnung	452

Abstand von einem Fixpunkt	411
Abstand von Projektionszentrum Punkten	411
Abstand von hypothetischer Fixpunkten	411
Konkavität	411
Fiktivpunkt	411
Potenzpunkt	411
Symmetriepunkt	411
Projektionspunkt	411
Quotientenpunkt	411
Kettentrag	411
Logarithmische Abstufung von Funktionen	411
Abstufung von Funktionen in Parameterdarstellung	411
Abstufung von Funktionen in Polarkoordinaten	411
Abstufung eines impliziten Punktes	411
Abstufung der Umkehrfunktion	411
Tabelle des Differenzierbarkeitsgrades	411
11.1 Mittelpunkte	411
Katzenwelle	411
Mittelpunkts der Differenzierbarkeit	411
Eigentlicher Mittelpunkt der Differenzierbarkeit	411
11.2 Höhen Abstufungen	411
Steigungsgesetz, Parabel	411
Konkavität	411
Wendepunkt	411
11.3 Naturgeordnete zur Differenzierbarkeit	411
Graphische Differenzierbarkeit	411
Naturliche Differenzierbarkeit	411
11.4 Abstufung von Funktionen mittlere Veränderliche	411
Parallele Abstufung	411
Extremer Differenzierbarkeit	411
Extrem von Funktionen in zwei Dimensionen	411
Extrem von Nebendifferenzierbarkeit	411
11.5 Auswertungen der Differenzierbarkeit	411
Bernoulli über bestimmte Ableitungen	411
Konvexitätskriterium	411
Extremwerte	411
Funktionszeichnung	411
Nullstellenanalyse nach Newton	411
12 Differenzialgeometrie	411
12.1 Ebene Kurven	411
Darstellung von Kurven	411
Abstufung in qualitativer Darstellung	411
Abstufung in Parameterdarstellung	411
Abstufung in Polarkoordinaten	411
Hypotrochoiden einer Kette	411
Hyperbolische Schneise	411
Profilkurve und Profilkurven	411
Wendepunkt Schneise	411
Imaginäre Punkte	411
Axistypen	411
Entfernung einer Kurve vom Ursprung	411
12.2 Raumkurven	411